

دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

دانشکده گان فنی

دانشگاه تهران

پیشنهاد و فرم حمایت از پایان نامه کارشناسی ارشد

نام و نام خانوادگی: امیرحسین عباسی شاهکوه

شماره دانشجویی: ۸۱۰۱۰۲۲۰۱

استاد راهنمای اول: دکتر مهدی کارگهی

تاریخ تصویب:


۱- خلاصه اطلاعات پایان نامه

عنوان فارسی			یادگیری بدون نظارت منعطف و ماندگار
عنوان انگلیسی			Adaptive and Persistent Unsupervised Learning in AI Models: A Flexible Parameter Approach Based on Environmental and Control Conditions
نوع	بنیادی <input type="checkbox"/>	کاربردی <input checked="" type="checkbox"/>	توسعه‌ای <input type="checkbox"/>

۲- اطلاعات استاد راهنما و مشاور

نوع مسئولیت	نام و نام خانوادگی	مرتبه علمی	درصد مشارکت	محل خدمت	امضاء و تاریخ
استاد راهنمای اول (مجری)	مهدی کارگهی	استاد	۱۰۰		
استاد راهنمای دوم (حسب نیاز)		انتخاب نمایید			
استاد مشاور اول		انتخاب نمایید			
استاد مشاور دوم (حسب نیاز)		انتخاب نمایید			

۳- اطلاعات دانشجو

نام و نام خانوادگی	امیرحسین عباسی شاهکوه	تلفن همراه	
نوع پذیرش	روزانه	نشانی پست الکترونیکی	shahkooh@ut.ac.ir
رشته و گرایش	مهندسی کامپیوتر - گرایش معماری کامپیوتر	امضاء و تاریخ	

با رشد فزاینده‌ی قابلیت های هوش مصنوعی و از سوی دیگر نیاز به اینترنت اشیا در راستای انقلاب صنعتی چهارم^۱، ترکیب این دو حوزه در یکدیگر در قالب هوش نهفته^۲ به یک زمینه ی در حال توسعه در کاربردهایی از جمله شهر هوشمند، دستیارهای صوتی هوشمند و شناسایی فعالیت های هوشمند تبدیل شده است. غالب پژوهش ها در زمینه ی هوش نهفته، مبتنی بر دو رویکرد محاسبات ابری^۳ و محاسبات در لبه^۴ می باشند.^[1] در رویکرد محاسبات ابری، دستگاه های لبه^۵ داده ها را از حسگرها جمع آوری می کنند و به فضای ابری ارسال می کنند تا با استفاده از منابع نامحدود (نسبت به منابع محدود فضای لبه) عملیات آموزش را انجام داده و متغیرهای به روزرسانی شده ی آموزشی را از فضای ابری به فضای لبه ارسال کند و مدل هوشمند، به روزرسانی شود. با این حال، این رویکرد موجب اتکای فضای لبه به فضای ابری برای یادگیری می شو. برخی از مهمترین چالشها عبارتند از :

- **سربار ارتباط فضای لبه و فضای ابری؛** در بسیاری از کاربردهای هوش نهفته این موضوع به چالش بزرگتری تبدیل می شود چراکه فضای لبه در مناطقی با پوشش ارتباطی بسیار محدود و ناچیز قرار می گیرد.^[2]
- **امنیت و حریم شخصی؛** در رویکرد استفاده از فضای ابری، امنیت داده ها همواره در معرض خطراتی مثل دسترسی غیرمجاز، انتشار غیرمجاز و هک شدن قرار دارد. حتی روش هایی مثل پیش پردازش داده ها نیز نمی تواند کاملاً امنیت داده را تضمین کند.^[2]
- **وابستگی به فضای ابری؛** معمولاً وابستگی به یک سرویس ابری خاص، به یک چالش جدی تبدیل می شود چراکه در صورت توقف خدمات رسانی فضای ابری مورد استفاده، انتقال وظایف و تنظیمات موجود به فضای ابری دیگر را دشوار و پرهزینه می کند. به علاوه، عدم انعطاف سرویس - دهندگان فضای ابری متناسب با نیازها و هزینه های فضای ابری نیز از چالش ها می باشد.^[2]

^۱Industry 4.0

^۲Embedded Artificial Intelligence

^۳Cloud Computing

^۴Edge Computing

^۵ Edge Devices

در رویکرد محاسبات در لبه، تاکید بر افزایش استقلال فضای لبه در محاسبات است که به یک محور پژوهشی در این حوزه تبدیل شده است. مطابق این پژوهش ها، مهم ترین چالش رویکردهای مبتنی بر استقلال در یادگیری، **محدودیت منابع** می باشد. این محدودیت در منابع حافظه و محاسباتی و محدودیت زمانی مورد بررسی قرار می گیرند.^[1]

در کنار رویکرد انتخابی در زمینه ی هوش نهفته، فضای مسئله نیز چالش های خود را به همراه دارد. برای مثال در یادگیری نظارت شده که در آن مدل پیش از عملیات، به اندازه ی لازم تحت آموزش قرار می گیرد، **جمع آوری و برچسب گذاری داده به اندازه ی کافی** از چالش ها خواهد بود. با این حال، در بسیاری از کاربردهای هوش نهفته مانند دوربین های کنترلی، فضای مسئله، ضرورت استفاده از یادگیری بدون نظارت را منجر می شود. براساس پژوهش های اخیر، مهمترین چالش های باقی مانده در این فضا عبارتند از :

- **داده های لحظه ای، وابسته و غیریکنواخت** معمولاً بخش قابل توجهی از داده های ورودی را در این مسائل تشکیل می دهد. این موضوع از این لحاظ چالش آفرین است که علاوه بر تنوع ماهیتی داده ها به دلیل تنوع حسگرهای موجود، این داده ها معمولاً دچار وابستگی معنایی نیز هستند. به عبارتی، از آنجایی که داده ها به ترتیب زمانی وارد سامانه می شوند، نسبت به شرایط زمانی و مکانی وابستگی هایی دارند. برای مثال، داده های حسگرهای دما و رطوبت در فصل پاییز که معمولاً هوا بارانی است، به مقادیر مشخصی همگرا می شود.^[1]
- **فراموشی فاجعه بار**^۶ پدیده ایست که در پی آن، متغیرهای یادگیری مدل هوشمند پایدار، تحت تاثیر داده های تازه، بر آنها متمرکز می شود؛ به حدی که یادگیری های قبلی خود را فراموش می کند. برای مثال در یک سامانه ی پیش بینی آب و هوا، در فصل زمستان ممکن است مدل تحت تاثیر این پدیده پیش بینی های خود را به ازای داده های آب و هوا در تابستان فراموش کند و با فرارسیدن دوباره ی فصل تابستان در سال آینده، سامانه رفتارهای اشتباه خود را تکرار کند.^[1]

^۶ Non-iid Data

^۷Catastrophic Forgetting

اهداف

با در نظر گرفتن چالش های ذکر شده، مفروض بر اتخاذ رویکرد محاسبات لبه در فضای یادگیری بدون نظارت هدف گذاری پژوهش، معرفی یک مدل هوشمند با ویژگی های زیر می باشد :

- **بدون نظارت** عملیات یادگیری را انجام دهد. با توجه به تنوع داده ها و کمبود داده های برچسب گذاری شده، پیش از عملیات و استنتاج، آموزشی وجود ندارد و یا بسیار محدود است. بنابراین، مدل براساس فهم خود از داده های ورودی باید آنها را خوشه بندی کند.
- **ماندگار** باشد. با توجه به چالش فراموشی فاجعه بار، مدل باید قادر به حفظ آموزش های قبلی خود باشد تا بتواند در مدت زمان طولانی، عملیات را به صورت پایدار انجام دهد.
- **منعطف** باشد. با توجه به چالش محدودیت منابع در رویکرد انتخابی، عملیات یادگیری و استنتاج در هر لحظه باید براساس توان محاسباتی موجود، محدودیت زمانی و منابع ادامه یابد.

مطابق شکل ۱، معماری پیشنهادی این پژوهش براساس اهداف تعیین شده از چند جهت قابل بررسی می باشد:

- به منظور پیاده سازی یادگیری بدون نظارت به ازای داده های ورودی متنوع و پر شمار و همچنین سهولت در محاسبات، از محاسبات فرابعدی^۸ استفاده شده است. در این روش، داده های ورودی به فرابرداری^۹ نگاشت می شوند که بردارهایی عظیم (هزاران بُعد) و بیان گر ویژگی های مشخص از داده ها می باشد که حاصل تجمیع داده ها در یک دوره ی مشخص از نمونه برداری است. اگرچه نگاشت داده ها به این فرابدارها سبب کاهش دقت می شود اما به علت محدودیت در مقادیر استفاده شده، در طراحی و پیاده سازی و همچنین استفاده از حافظه و محاسبات، سهولت بیشتری دارند.^[3]
- به منظور طراحی یک هوش ماندگار با حداقل فراموشی در یادگیری طولانی مدت، یک معماری حافظه ی سلسله مراتبی پیشنهاد شده است. به این ترتیب که حافظه به دو بخش حافظه ی کاری و حافظه ی تثبیتی تقسیم شده است. حافظه ی کاری، برای محاسبات استنتاج و یادگیری مثل استخراج خوشه ها^{۱۰} استفاده می شود. هم زمان، حافظه ی تثبیتی برای عملیات تثبیت یادگیری مثل ذخیره سازی خوشه های پرتکرار و ادغام خوشه های مشابه به کار می رود.

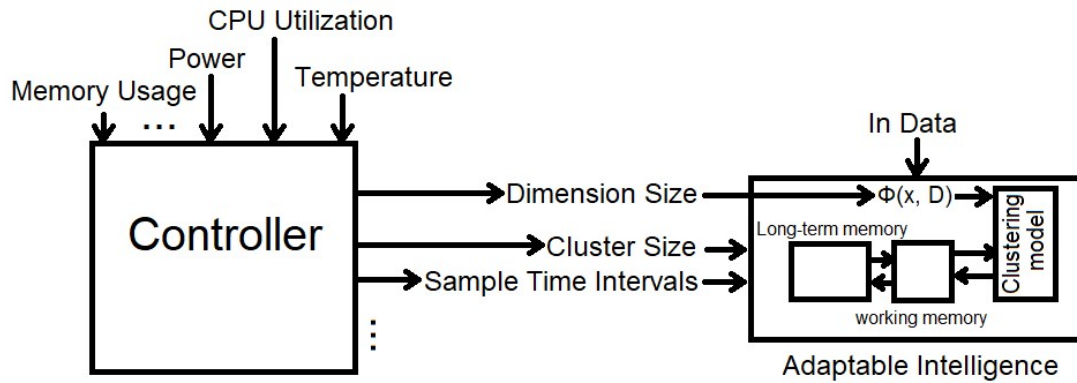
^۸Hyperdimensional computing

^۹Hyper-vector

^{۱۰}Cluster

- برای انعطاف در مصرف منابع، از یک کنترل کننده استفاده می شود. بخش کنترل کننده بر متغیرهای تعریف کننده ی شرایط فیزیکی مثل دما و کنترلی مثل وضعیت حافظه، نظارت می کند و براساس این معیارها، سیاست های ازپیش مشخص را اتخاذ می کند. محاسبات در هر لحظه، براساس سیاست های اتخاذ شده در کنترل کننده ادامه خواهد یافت که به معنای انعطاف محاسبات در شرایط متفاوت می باشد. همچنین، باید موارد زیر را در نظر داشت:
- با تغییر طول فرابردار، معنای داده ی تناظر یافته تغییر نمی کند؛ بلکه فقط دقت آن کاهش می یابد. علاوه بر آن که با استفاده از روش های توزیع معنایی مثل تبدیل فضای تک بُعدی به چندبُعدی می توان فرابردار را به گونه ای نگاشت کرد که با کاهش طول آن، فقط بخشی از نگاشت مربوط به هر داده پنهان شود، باتوجه به اینکه ماهیت داده های ورودی مستقل از یکدیگر نیستند، با استفاده از معیار همبستگی آماری بین داده ها می توان نتیجه گرفت که کاهش طول فرابردار به از دست دادن معنای داده منجر نخواهد شد.
 - کاهش تعداد خوشه های مجاز به علت محدودیت حافظه، منجر به فراموشی نمی شود؛ چراکه مدیریت حافظه، نگهداری داده ها را بر اساس اولویت های تعیین شده انجام می دهد. بنابراین، داده های مربوط به یادگیری مانند اطلاعات خوشه ها اولویت بیشتری در حفظ خواهند داشت. ضمن این که با رویکرد نگرش فازی به مسئله ی تثبیت، می توان حافظه ی تثبیتی را به صورت چندبخشی در نظر گرفت که هر بخش از آن، درجه اهمیت متفاوتی (مثلا به ازای نرخ اصابت)^۱ داشته باشد.

^۱Hit Rate



شکل ۱ - معماری یادگیری بدون نظارت منعطف و ماندگار - در این معماری، کنترل کننده متغیرهای فیزیکی و کنترلی را در هر دوره ی زمانی در نظر می گیرد و براساس وضعیت موجود، سیاست لازم را اتخاذ می کند. این سیاست، بر تنظیمات محاسبات استنتاجی و یادگیری مانند اندازه ی فرابردارها تاثیر خواهد داشت. در بخش محاسبات نیز، از حافظه ی کاری برای محاسبات و حافظه ی تثبیتی برای حفظ یادگیری استفاده می شود. داده های ورودی نیز به فضای فرابعدی نگاشت می شوند.

الگوریتم ۱: کنترل کننده ی محاسبات مدل هوشمند

Control Parameters Inputs : $Params_{\pi} = \{CPU_{Utilization}, Memory_{Usage} \dots\}$

Physical Parameters Inputs : $Params_{\Delta} = \{Temperature, Power \dots\}$

Configuration Inputs : Control period T_c

Output : Computation Parameters $Params_C^{T_i}$ for Time Step T_i

```

1 Every  $\{T_i \in \mathbb{Z}^+ \mid T_i \bmod T_c = T_{start}\} TimeStep$  do
2    $Constraints \leftarrow PolicyConstraints(Params_{\pi} \cup Params_{\Delta})$ 
3    $Params_C^{T_i} \leftarrow \underset{Params_C \in Constraints}{argmax} PreEvaluation_{Accuracy\dots}(Params_C)$ 
4   return  $Params_C^{T_i}$ 
5 end
```

الگوریتم ۲: استنتاج و یادگیری مدل هوشمند تحت متغیرهای کنترل کننده

Computation Parameters Inputs : $Params_C^{T_i} = \{\tau_\Delta, \Delta, Size_{cluster}, Size_{dimension} \dots\}$

Data Inputs : input data x from sensors

Output : set of clusters μ

```

1  if  $\tau_i - \tau_{i-1} \geq \tau_\Delta$  do
2       $\overrightarrow{Sample_i} \leftarrow \varphi(x \mid Params_C^{T_i})$ 
3       $\vec{\gamma}^* \leftarrow \underset{\gamma \in Memory_{working} \cup Memory_{LongTerm}}{argmin} \|\vec{\gamma} - \overrightarrow{Sample_i}\|$ 
4      if  $\|\vec{\gamma}^* - \overrightarrow{Sample_i}\| > \Delta$  then add  $\overrightarrow{Sample_i}$  into Working Memory
5      else Increase  $Hit(Index(\vec{\gamma}^*))$ 
6      go to line 8
7  else
8       $Memory_{LongTerm} \leftarrow Memory_{LongTerm} \cup \{\gamma \in Memory_{working} \mid Hit(Index(\gamma)) \geq \eta\}$ 
9       $Memory_{working} \leftarrow \{\gamma \in Memory_{working} \mid Hit(Index(\gamma)) < \eta\}$ 
10      $SortedByHit \leftarrow \{\gamma \in Memory_{working} \mid \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}. \alpha \leq \beta$ 
            $\Rightarrow Hit(Index(\gamma_\alpha)) \geq Hit(Index(\gamma_\beta))\}$ 
11      $Memory_{working} \leftarrow \{\gamma_i \in SortedByHit \mid 1 \leq i \leq \lambda_{working}\}$ 
12      $SortedByHit \leftarrow \{\gamma \in Memory_{LongTerm} \mid \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}. \alpha \leq \beta$ 
            $\Rightarrow Hit(Index(\gamma_\alpha)) \geq Hit(Index(\gamma_\beta))\}$ 
13      $Memory_{LongTerm} \leftarrow \{\gamma_i \in SortedByHit \mid 1 \leq i \leq \lambda_{LongTerm}\}$ 
14  end
15  return  $\mu = Memory_{working} \cup Memory_{LongTerm}$ 

```

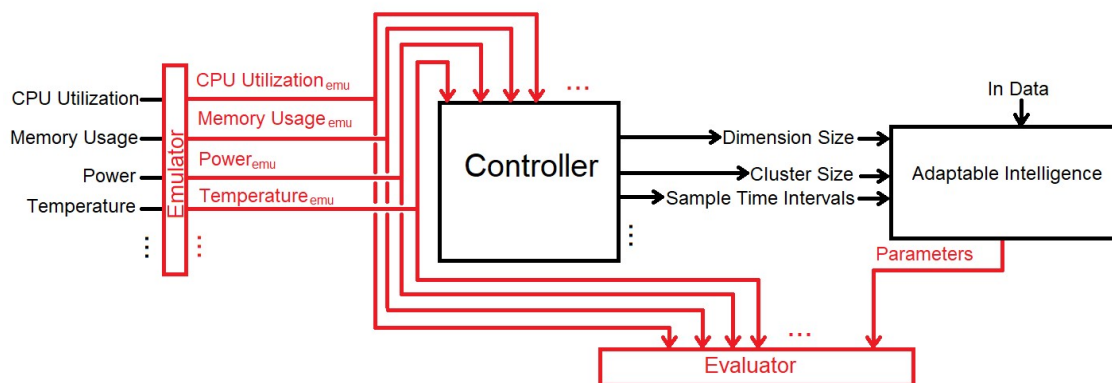
مطابق معماری ارائه شده، متغیرهای مورد پژوهش عبارتند از حداکثر اندازه ی فرابردار، تعداد مجاز برای خوشه ها، دوره ی نمونه برداری، دوره ی کنترلی، متغیرهای فیزیکی تحت نظارت، متغیرهای کنترلی تحت نظارت، اندازه ی حافظه های کاری و تثبیتی و ضریب شباهت خوشه ها. برای مثال، متغیر اندازه ی فرابردار که طول فرابردار تناظر یافته ی داده ی ورودی را تعیین می کند، مستقیماً با زمان و همچنین پیچیدگی محاسبات در ارتباط است. همچنین بر اثر محدودیت های حافظه ای ناشی از عملیاتیهای مثل به روز رسانی، متغیرهایی مانند تعداد خوشه های مجاز نیز دچار تغییر می شوند که بر میزان مصرف حافظه اثرگذار است.

ضرورت انجام

- کنترل مصرف منابع محاسباتی و حافظه و محدودیت های زمانی : در رویکرد یادگیری و استنتاج مستقل، توجه به محدودیت ها براساس شرایط فیزیکی و کنترلی از نکات ضروری می باشد. در همین راستا، پیشنهاداتی مطرح شده است که یکی از آنها، روش محاسبات منعطف و رصد دوره های شرایط و ادامه ی عملیات بر اساس محدودیت های موجود می باشد.
- یادگیری ماندگار : با توجه به استفاده ی طولانی مدت از خدمات هوشمند مستقل در کاربردهایی مثل کشاورزی هوشمند و همچنین لزوم به حداقل رساندن نیاز به راه اندازی مجدد و به روزرسانی، ماندگاری در یادگیری به منظور پیشگیری از وقوع فراموشی ضرورت دارد.

۲- روش و فنون اجرایی

باتوجه به اینکه در این پژوهش، ارزیابی معیارهای دقت، سرعت و مصرف در شرایط متفاوت مورد توجه می باشد، این آزمایشات در فازهای متفاوت صورت می گیرد که در هر فاز، رفتار مدل و همچنین نتایج خروجی تحت شرایط تحمیلی آزمایش ارزیابی می شود. مطابق شکل ۲ در هر فاز، با استفاده از ابزار سخت افزاری و شبیه ساز نرم افزاری، شرایط آزمایش به مدل تحمیل می شود و سپس رفتار مدل در هر کدام از این شرایط به صورت جداگانه ارزیابی خواهد شد.



شکل ۲ - معماری ارزیابی رفتار مدل تحت شرایط مختلف.

الگوریتم ۳ : ارزیابی رفتار مدل با استفاده از شبیه‌ساز

Control Parameters Inputs : $Params_{\pi} = \{CPU_{Utilization}, Memory_{Usage} \dots\}$

Physical Parameters Inputs : $Params_{\Delta} = \{Temperature, Power \dots\}$

Evaluation Inputs : Test data x_t

Configuration Inputs : Control period T_c

Output : Evaluation results $\overrightarrow{Evaluation}$ over input test data x_t and clusters set μ

```

1 Initialize ( $\overrightarrow{Evaluation}$ )
2 Every  $\{T_i \in \mathbb{Z}^+ \mid T_i \bmod T_c = T_{start}\} TimeStep$  do
3    $Params'_{\pi}, Params'_{\Delta} \leftarrow Emulation(Params_{\pi} \cup Params_{\Delta})$ 
4    $Params_C^{T_i} \leftarrow ControlParams(Params'_{\pi} \cup Params'_{\Delta})$ 
5    $\mu \leftarrow Computations(x_t \mid Params_C^{T_i})$ 
6    $\overrightarrow{Evaluation}_{Params_C^{T_i}} \leftarrow \overrightarrow{Evaluation}_{Params_C^{T_i}} \otimes Evaluation_{Accuracy\dots}(x_t, \mu)$ 
7 end
8 return  $\overrightarrow{Evaluation}$ 

```

به‌همین منظور، مواد لازم برای انجام این پژوهش عبارتند از :

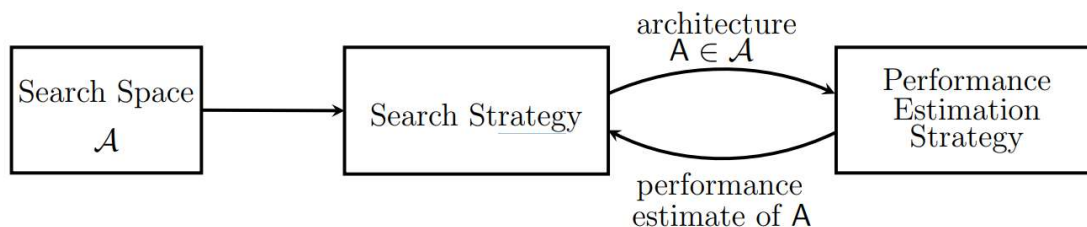
الف) مجموعه داده ها : مجموعه داده^۲های مورد استفاده در این پژوهش، از میان مجموعه داده های استاندارد در کاربردهای متفاوت خواهد بود. برای مثال، برای شبیه سازی داده های دریافتی از دوربین ها، از مجموعه داده ی CIFAR100 استفاده می شود و از مجموعه داده ی MHEALTH که مرتبط با سلامت جسمی است، برای شبیه سازی داده های دریافتی از حسگرهای فیزیکی استفاده می شود. همچنین برای غنی سازی داده های ورودی و نزدیک تر کردن شرایط آزمایش به واقعیت، از روش های داده افزونی مثل توزیع نویز و یا دوران تصاویر ورودی نیز استفاده می شود.

ب) سخت افزار : باتوجه به امکانات موجود، معماری پیشنهادی پژوهش در ۳ دسته از پردازنده ها با ویژگی های متفاوت، مورد ارزیابی قرار خواهد گرفت. این دسته ها به شرح یک پردازنده با قابلیت های حداقلی (مثل RPi Zero 2 W)، متوسط (مثل RPi 4B) و حداکثری (مثل Jetson TX2) می باشند. سایر ملزومات آزمایش نیز براساس نیاز حین آزمایش و همچنین امکانات آزمایشگاه انتخاب خواهند شد و در گزارش کار ثبت خواهند شد.

^۲Dataset

باتوجه به محدودیت منابع و پویایی شرایط فیزیکی در اغلب کاربردهای محاسبات در فضای لبه، طراحی مدل‌های هوشمند با قابلیت انعطاف و یا سازگاری با حداقل امکانات از اهداف بسیاری از پژوهش‌های سال‌های اخیر بوده است.

اساس بسیاری از این پژوهش‌ها، روش جستجوی معماری عصبی^{۱۳} است. در این روش مطابق شکل ۳، ابتدا فضای جستجو براساس محدودیت‌ها و اهداف جستجو تعیین می‌شود. سپس سیاست‌گذاری جستجو به هدف دستیابی به بهترین پاسخ‌های ممکن با توجه به فضای مسئله و همچنین هدفگذاری‌ها تعیین می‌شوند. بر همین اساس، براساس روش‌هایی مثل الگوریتم ژنتیک، پاسخ‌هایی تولید می‌شوند که پس از چند مرحله ارزیابی نهایتاً پیشنهاد می‌شوند.^[4]



شکل ۳- شکل جستجوی معماری عصبی^{۱۴}

باید توجه داشت که این روش، کاملاً ایستا انجام می‌شود و در زمان اجرا هیچ انعطاف عملکردی وجود ندارد. به عبارتی، این انطباق‌پذیری صرفاً در زمان جستجو انجام می‌شود.^[4]

بر همین اساس، ایده‌ی استنتاج براساس شرایط در زمان اجرا با رویکرد انعطاف در زمان استنتاج، معرفی شده است که در آن، سامانه‌ای در کاربرد بینایی ماشین با استفاده از مدل‌های CNN، متناسب با شرایط محیطی و در لحظه، تصمیم می‌گیرد که از کدام مدل CNN از مدل‌های موجود استفاده کند. این روش نیز برای مواردی مناسب می‌باشد که فاز یادگیری جدا می‌باشد. به این شکل که در فاز یادگیری، براساس یک مدل CNN پایه، طی یک الگوریتم یادگیری ژنتیک جمعیت‌هایی از آن براساس شرایط تعریف شده تشکیل می‌شود. این شرایط درواقع وزن‌هایی را به معیارهایی مثل دقت و مصرف توان هر مدل CNN می‌

^{۱۳}Neural Architecture Search (NAS)

^{۱۴}Elsken, Thomas, Jan Hendrik Metzen, and Frank Hutter. "Neural architecture search: A survey." *Journal of Machine Learning Research* 20.55 (2019): 1-21.

دهد. درنهایت به ازای هر شرایط، مجموعه ای از CNN ها را خواهیم داشت که براساس شرایط تعریف شده، محدودیت ها را رعایت می کند و از میان آنها، مدل هایی را برمی گزینیم که بیشترین اشتراک پذیری با یکدیگر را دارند. این کار باعث استفاده از اشتراک لایه ها و متغیرهای مدل برای اشتراک بیشتر حافظه و درنهایت کاهش مصرف حافظه می شود.^[2] اگرچه این رویکرد، مشکل انطباق در زمان اجرا را ندارد اما همچنان یک مدل پویا نیست.

معماری استنتاج سریع با استفاده از خروج به موقع، با نهفتن خروجی هایی به ازای هر لایه، امکان اتمام فرایند استنتاج در هر لایه را فراهم کرده است. با در نظر گرفتن مدل چندلایه ای که در آن با پیشرفت در مسیر لایه ها دقت استنتاج نسبت به محاسبات در لایه های قبلی افزایش خواهد یافت، با استفاده از تعداد مشخص از لایه های ابتدایی مدل، به دقت کافی در استنتاج خواهیم رسید. تعداد لایه های ابتدایی با استفاده از متغیر اطمینان مشخص می شود که در اثر مصالحه بین متغیرهای دقت و پیچیدگی محاسباتی تعیین خواهد شد.^[5]

از جمله دیگر روش های پویا که بسیار مورد استفاده بوده است، انعطاف در متغیرهای تعداد لایه ها و وزن ها، تعداد عملیات ضرب و تجمیع^۵ و مصرف حافظه براساس محدودیتهاست. از طرفی امکان استفاده ی دوباره از محاسبات^۶ به شرط اشتراک وزنها و لایه ها، مصرف حافظه را در این کاربرد کاهش می دهد. درنهایت، محاسبات بیشتر، می تواند دقت استنتاج را افزایش دهد اما این تصمیم تنها به ازای تاخیر بیشتر در استنتاج اتخاذ خواهد شد.^[6]

همچنین در کاربرد بینایی، مدل شبکه ی عصبی شناور نیز معرفی شده است که از یک گراف محاسباتی استفاده می کند. به این صورت که زیرمجموعه های مشخص شده ای از این گراف، متناظر با یک مدل CNN می باشد و در زمان اجرا تصمیم گیری می شود که کدامیک از این زیرمجموعه ها استفاده شود. این انتخاب براساس تخمین پیچیدگی محاسباتی براساس نرخ عملیات ممیزشناور^۷ می باشد.^[7]

^۵Multiply-Accumulate (MAC)

^۶Reuse of components

^۷FLOPs

- [1] Yu, Xiaofan, et al. "Lifelong Intelligence Beyond the Edge using Hyperdimensional Computing." arXiv preprint arXiv:2403.04759 (2024).
- [2] Minakova, Svetlana, et al. "Scenario based run-time switching for adaptive CNN-based applications at the edge." ACM Transactions on Embedded Computing Systems (TECS) 21.2 (2022): 1-33.
- [3] Kanerva, Pentti. "Hyperdimensional computing: An introduction to computing in distributed representation with high-dimensional random vectors." Cognitive computation 1 (2009): 139-159.
- [4] Weiwen Jiang and Xinyi Zhang. 2019. Accuracy vs. efficiency: Achieving both through fpga-implementation aware neural architecture search. In Proceedings of the 56th Annual Design Automation Conference 2019. 1–6.
- [5] Teerapittayanon, Surat, Bradley McDanel, and Hsiang-Tsung Kung. "Branchynet: Fast inference via early exiting from deep neural networks." 2016 23rd international conference on pattern recognition (ICPR). IEEE, 2016.
- [6] Sun, Wenhao, et al. "SteppingNet: A Stepping Neural Network with Incremental Accuracy Enhancement." 2023 Design, Automation & Test in Europe Conference & Exhibition (DATE). IEEE, 2023.
- [7] Yu, Jiahui, et al. "Slimmable neural networks." arXiv preprint arXiv:1812.08928 (2018).

معاون محترم آموزشی و تحصیلات تکمیلی پردیس دانشکده‌های فنی

شماره:
تاریخ:

با سلام و احترام،

فرم پیشنهاد و حمایت از پایان‌نامه جناب آقای ----- با عنوان: ----- به راهنمایی سرکار خانم دکتر: ***** که در راستای برنامه جامع تحقیقات ایشان با عنوان: ----- در تاریخ ----- در شورای پژوهشی و تحصیلات تکمیلی دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر به تصویب رسید خواهشمند است، دستور فرمائید اقدامات لازم انجام شود.

معاون پژوهشی و تحصیلات تکمیلی دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

امضاء:

تاریخ:

معاون محترم پژوهشی پردیس دانشکده‌های فنی

شماره:
تاریخ:

با سلام و احترام،

به پیوست، فرم پیشنهاد و حمایت از پایان‌نامه تحصیلات تکمیلی به همراه مشخصات آن، که به تصویب شورای پژوهشی تحصیلات تکمیلی دانشکده‌ی مهندسی برق و کامپیوتر رسیده است جهت دستور به اقدام مقتضی تقدیم می‌شود.

معاون آموزشی و تحصیلات تکمیلی پردیس دانشکده‌های فنی

امضاء:

تاریخ: